

GHC 10

Användarhandbok



© 2011 Garmin Ltd. eller dess dotterbolag

Med ensamrätt. Om inget annat uttryckligen anges i detta dokument, får ingen del av denna handbok reproduceras, kopieras, överföras, spridas, hämtas eller lagras i något lagringsmedium i något som helst syfte utan föregående uttryckligt skriftligt tillstånd från Garmin. Garmin beviljar härmed tillstånd att ladda ned en enstaka kopia av denna handbok till en hårddisk eller annat elektroniskt lagringsmedium för visning, samt för utskrift av en kopia av handboken eller av eventuell revidering av den, under förutsättning att en sådan elektronisk eller utskriven kopia av handboken innehåller hela copyrightredogörelsens text och även under förutsättning att all obehörig kommersiell distribution av handboken eller eventuell revidering av den är strängt förbjuden.

Informationen i detta dokument kan ändras utan förvarning. Garmin förbehåller sig rätten att ändra eller förbättra sina produkter och att förändra innehållet utan skyldighet att meddela någon person eller organisation om sådana ändringar eller förbättringar. Besök Garmins webbplats (www.garmin.com) för aktuella uppdateringar och tilläggsinformation om användning och drift av denna och andra produkter från Garmin.

Garmin® och Garmins logotyp är varumärken som tillhör Garmin Ltd. eller dess dotterbolag och är registrerade i USA och i andra länder. GHPT™, GHCT™, GMT™, Shadow Drive™ och myGarmin™ är varumärken som tillhör Garmin Ltd. eller dess dotterbolag. Dessa varumärken får inte användas utan Garmins uttryckliga tillstånd.

Introduktion

VARNINGAR

Du ansvar för att båten framförs på ett säkert och förnuftigt sätt. GHP™ 10/10V/12 är ett verktyg som hjälper dig att manövrera båten. Det befriar dig inte från ansvaret för att framföra din båt säkert. Undvik farlig navigering och lämna aldrig roddet utan översikt.

Var alltid beredd på att snabbt återgå till att styra båten manuellt.

Lär dig att använda GHP i stilla och riskfria vatten utan några faror.





Var försiktig när du använder GHP nära faror i vattnet, till exempel hamnar, pålverk och andra båtar.

Autopiloten GHP anpassar kontinuerligt styrningen av din båt så att en fast kurs hålls. Förutom den grundläggande funktionen att hålla kursen möjliggör autopiloten GHP manuell styrning samt olika automatiska styrningsfunktioner och styrmönster.

Autopiloten GHP manövreras med styrenheten GHC™ 10. Med styrenheten GHC 10 kan du aktivera och styra, ställa in och anpassa autopiloten GHP.

Du installerar autopiloten GHP med styrenheten GHC 10 enligt de medföljande installationsinstruktionerna.

Tips och genvägar

- Tryck på **STBY**-knappen oavsett vilken skärmbild som visas om du vill försätta autopiloten i viloläge och återvända till kursskärmen.
- Tryck på  för att justera belysning och färgläge.
- Håll ned  för att sätta på eller stänga av autopiloten.
OBS! Om mer än en GHC 10-enhet är ansluten för tillkoppling av autopiloten måste du stänga av alla anslutna GHC 10-enheter för att stänga av autopiloten.
- Tryck på  eller  för att markera ett alternativ i en meny.

Konventioner för handboken

I den här handboken kallas autopilotsystemet GHP för autopiloten och GHC 10-styrenheten kallas enheten.

När du uppmanas att välja ett objekt på enheten trycker du på en funktionsknapp längst ned på skärmen.

Pilsymboler (>) i texten anger att du ska välja alternativen i angiven ordning. Om till exempel ”Välj **Meny** > **Inställning**” visas, tryck på **Meny** och sedan på **Inställning**.

Innehållsförteckning

| | | | | | |
|--------------------------------------|----------|------------------------------------|-----------|-------------------------------|-----------|
| Introduktion | i | U-svängmönster | 7 | Strömläge | 18 |
| Tips och genvägar | i | Man överbord-mönster | 7 | Ändra strömläge | 18 |
| Konventioner för handboken | i | Avbryta ett styrmönster | 8 | Anpassa strömläget | 18 |
| Komma igång | 1 | GPS-styrmönster | 8 | Bilaga | 19 |
| Framsida..... | 1 | Rutt till..... | 9 | Konfigurera autopiloten | 19 |
| Slå på autopiloten..... | 1 | Varvmönster | 9 | Programlicensavtal | 19 |
| Stänga av autopiloten..... | 1 | Klöverbladsmönster..... | 10 | Överensstämmelseförklaring | |
| Ändra skärmen | 1 | Sökmönster | 10 | (DoC) | 19 |
| Ändra färgläget..... | 1 | Avbryta ett GPS-styrmönster..... | 11 | Fel- och | |
| Justera belysningen..... | 1 | Använda autopiloten på | | varningsmeddelanden | 20 |
| Slå på nätverksdelning | 1 | segelbåt | 12 | Index | 21 |
| Om kursskärmen | 2 | Kurshållning..... | 12 | | |
| Använda autopiloten på | | Ställa in kurs | 12 | | |
| motorbåt | 3 | Fast vindvinkel..... | 13 | | |
| Tips för motorbåt | 3 | Ändring av fast vindvinkel..... | 14 | | |
| Dynamiskt menyalternativ | 3 | Kryssa och gippa | 14 | | |
| Kurshållning..... | 3 | Inställningar för kryssning och | | | |
| Ställa in kurs | 3 | gippning | 14 | | |
| Ställa in kurs med roder..... | 3 | Rutt till..... | 15 | | |
| Ställa in kurs med autopiloten | 3 | Inställningar | 16 | | |
| Riktningsskontroll | 4 | Systeminställningar | 16 | | |
| Välj riktningsskontroll..... | 4 | Inställningar för | | | |
| Styrmönster | 5 | GHC 10-fjärrkontrollen | 16 | | |
| Sicksackmönster | 5 | Ansluta GHC 10-fjärrkontrollen.... | 16 | | |
| Cirkelmönster | 6 | Konfigurera fjärrkontrollen | | | |
| | | GHC 10..... | 17 | | |
| | | GHC 10 Användarinställningar ... | 17 | | |

Komma igång

Framsida



| Objekt | Beskrivning |
|--------|------------------|
| ① | (STBY) Viloläge |
| ② | Funktionsknappar |
| ③ | Strömknapp |

Slå på autopiloten

Välj .


Stänga av autopiloten

Håll ned .




OBS! Om mer än en GHC 10-enhet är ansluten för tillkoppling av autopiloten måste du stänga av alla anslutna GHC 10-enheter för att stänga av autopiloten.

Ändra skärmen

Ändra färgläget

1. Tryck på  från valfri skärm.
2. Tryck på **Färgläge**.
3. Tryck på **Välj** för att växla mellan dagljus- och nattljusfärger.

Justera belysningen

1. Tryck på  från valfri skärm.
2. Välj **Belysning**.
3. Tryck på  eller  för att justera bakgrundsbelysningen.
4. Tryck på **Klar**.

Slå på nätverksdelning

Det går att dela inställningarna för färgläge och bakgrundsbelysning med andra GHC 10- och GMI™ 10-enheter via nätverket NMEA 2000.

1. Tryck på **Nätverksdelning**.
2. Tryck på **Välj** om du vill aktivera nätverksdelning.

Om kursskärmen

I kursskärmen visas kursen och autopilotens status. Du kan använda funktionsknapparna för att aktivera autopiloten och ändra kursen manuellt i kursskärmen.

När du startar autopiloten är den i viloläge och kursskärmbilden visas i GHC 10.



| Objekt | Beskrivning |
|--------|--|
| ① | Status för autopilot |
| ② | Faktisk kurs |
| ③ | Rodrets lägesindikator (endast för segelbåt och motorbåt med givare) |
| ④ | Programknapparnas funktion |

När du trycker på **Aktivera** för att aktivera autopilotläget kurshållning tar autopiloten över styrningen av rodet och styr båten med bibehållen kurs. Den inställda kursen ① visas på kompassen högst upp på kursskärmbilden.



Se [sidan 12](#) för mer information om skärmen för fast vindvinkel för segelbåt.

Använda autopiloten på motorbåt

Tips för motorbåt

Dynamiskt menyalternativ

Det första alternativet i menyn som öppnas när Meny väljs på kursskärmen ändras baserat på följande villkor:

- Om autopiloten inte styr ett mönster väljer du detta alternativ för att gå till aktiveringsskärmen för det mönster som användes senast.
- Om autopiloten styr ett mönster väljer du detta alternativ för att gå till skärmen för mönsterkonfiguration. Om det inte finns några inställningar som kan konfigureras för mönstret, kan du inte välja detta menyalternativ.

Kurshållning

Du kan aktivera autopilotens kurshållningsfunktion för att hålla den nuvarande kursen utan att styra rodet.

Aktivera kurshållning

I kursskärbilden väljer du **Aktivera**.

Autopiloten styr båten för att hålla den nuvarande kursen.

Ställa in kurs

När autopiloten är aktiverad kan du ställa in kursen med rodet (om autopiloten är utrustad med Shadow Drive™) eller funktionsknapparna på autopiloten.

Ställa in kurs med roder

Du kan styra båten manuellt med rodet när autopiloten är aktiv. Autopiloten styr inte båten när du håller i rodet och meddelandet ”Du har rodet” blinkar högst upp på skärmen i gult. Om du håller en fast kurs manuellt under några sekunder återtar autopiloten styrningen av den nya kursen och meddelandet ”Autopiloten aktiverad” visas i kursskärmen.

Återuppta ett mönster efter att kursen ändrats med rodet

När autopiloten styr enligt ett mönster, kan du behöva styra båten manuellt med rodet för att undvika faror i vattnet. När du passerat alla faror, måste du starta mönstret igen manuellt. Med det dynamiska menyalternativet ([sidan 3](#)) kan du snabbt återgå till mönstret.

Tryck på **Meny** > [**mönstrets namn**] för att återgå till det mönster som senast använts.



Ställa in kurs med autopiloten

Det går att styra båten med hjälp av autopiloten. Stegstyrningen ändrar båtens kurs i steg om 1° när du trycker på funktionsknappen för styrning och i större steg när du håller knappen intryckt. Roderstyrningen ändrar båtens kurs i steg om 1° när du trycker på funktionsknappen för styrning och styr båten när du håller knappen intryckt.

Ändra styrningsläge

1. På kursskärmen väljer du **Meny** > **Styrningsläge**.
2. Välj ett alternativ:
 - Välj **Styrningsläge** > **Roder** för att aktivera roderstyrning
 - Välj **Styrningsläge** > **Steg** för att aktivera stegstyrning.

Ställa in stegstyrningens steg





1. På kursskärmen väljer du **Meny** > **Styrningsläge** > **Steggrsstorlek**.
2. Tryck på  eller  för att ställa in steggrsstorleken.
3. Välj **Klar**.

Styra med funktionsknapparna

När autopiloten är aktiverad kan du ställa in kursen manuellt på kursskärmen.

OBS! Om autopiloten styr enligt ett mönster (sidan 5) avaktiveras mönstret om du ändrar kursen manuellt.

Välj ett alternativ:

- Om stegstyrning är aktiverad, välj  och .
- Om roderstyrning är aktiverad, välj  och .

Autopiloten styr båten och kursskärmen visar den faktiska kursen ① och den inställda kursen ②.



Riktningsskontroll

Om båten är korrekt utrustad, kan du styra båtens färdriktning (framåt eller bakåt) med hjälp av autopiloten.

Välj riktningsskontroll

På kursskärmen väljer du ett alternativ:

- Vid färd framåt i viloläge, välj **Riktning** för att aktivera färd bakåt. Autopiloten aktiverar färd bakåt och meddelandet "Bakåt" visas i orange på kursskärmen.
- Vid färd bakåt i viloläge, välj **Riktning** för att aktivera färd framåt. Autopiloten aktiverar färd framåt och meddelandet "Bakåt" försvinner från kursskärmen.

Styrmönster

⚠ VARNING

Du ansvarar själv för att båten framförs på ett säkert sätt. Aktivera bara mönsterstyrning när du är säker på att vattnet är fritt från hinder.

Autopiloten kan styra båten enligt förinställda mönster för fiske och dessutom utföra andra specialmanövrer som U-svängar och räddning av man överbord. Mönsterstyrning kan startas med GHC 10.





Mönsterstyrning bygger inte på GPS-data och kan användas utan att en GPS-enhet är ansluten till autopiloten.

Sicksackmönster

Med sicksackmönstret styrs båten från babord till styrbord och tillbaka, under angiven tid och med angiven vinkel, längs den aktuella kursen.

Ställa in sicksackmönster

Det går att ändra amplituden och sicksackmönstrets period. Standardvärdena är 30° och 1,5 minuter.

1. Välj **Meny** > **Mönsterstyrning** > **Sicksack** > **Inställning** > **Sicksacksamplitud** på kursskärmen.
2. Tryck på  eller  för att ställa in amplituden i steg om 5°.
3. Välj **Klar**.
4. Välj **Inställning** > **Sicksacksperiod**.
5. Tryck  eller  för att ställa in tiden.
6. Välj **Klar**.

Följa sicksackmönstret

1. Välj **Meny** > **Mönsterstyrning** > **Sicksack** i kursskärmen.
2. Välj **Aktivera**.

Autopiloten följer sicksackmönstret och kursskärmen visar amplituden och sicksackmönstrets period .





TIPS: För att återgå till ett mönster efter att du ändrat kursen med rodet eller funktionsknapparna (sidan 3), tryck på funktionsknappen i mitten två gånger.

Cirkelmönster



Med cirkelmönstret styrs båten i en oavbruten cirkel, i angiven riktning och med angivet tidsintervall.

Ställa in cirkelmönster

Det går att ställa in tiden som autopiloten behöver för att slutföra en cirkel. Standardvärdet är inställt på en cirkel som tar 5 minuter.

1. Välj **Meny** > **Mönsterstyrning** > **Cirklar** > **Tid** på kursskärmen.
2. Tryck på  eller  för att ställa in tiden.
3. Välj **Klar**.

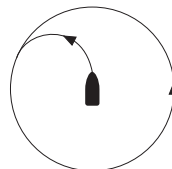
Följ cirkelmönstret

1. Välj **Meny** > **Mönsterstyrning** > **Cirklar** på kursskärmen.
2. Tryck på **Aktivera**.
3. Välj ett alternativ:
 - Tryck på  för att påbörja en gir medurs.
 - Tryck på  för att påbörja en gir moturs.

Autopiloten följer cirkelmönstret och kursskärmen visar tiden för cirkelmönstret ①.



Autopiloten styr båten så att cirkelmönstrets mittpunkt hamnar på den plats där du aktiverar mönstret.





TIPS: För att återgå till ett mönster efter att du ändrat kursen med rodet eller funktionsknapparna (sidan 3), tryck på funktionsknappen i mitten två gånger.

U-svängmönster

Med U-svängsmönstret girar båten 180° och bibehåller den nya kursen. Det går inte att göra några inställningar för U-svängsmönstret.

Följa U-svängsmönstret

1. Välj **Meny** > **Mönsterstyrning** > **U-sväng** i kursskärmen.
2. Tryck på **Aktivera**.
3. Välj ett alternativ:
 - Tryck på  för att påbörja en styrbordsgir.
 - Tryck på  för att påbörja en babordsgir.

Autopiloten följer U-svängsmönstret och kursskärmen visar girens riktning ①.



När U-svängen fullbordats fortsätter autopiloten hålla den nya kursen.

TIPS: För att återgå till ett mönster efter att du ändrat kursen med rodet eller funktionsknapparna (sidan 3), tryck på funktionsknappen i mitten två gånger.

Man överbord-mönster

Med man överbord-mönstret girar båten tillbaka så att den färdas längs med den plats där man överbord-mönstret aktiverades. Det går inte att göra några inställningar för man överbord-mönstret.



Följa man överbord-mönstret

VARNING

Man överbord-mönstret är inte kopplat till GPS-data och påverkas av vind, strömmar och hastighet. Var beredd att sänka farten och ändra kursen för att undvika att personer i vattnet skadas.

VARNING

Båten måste hålla en hastighet lägre än planingsfart för att mönstret ska kunna användas.

1. Välj **Meny** > **Mönsterstyrning** > **Man överbord** i kursskärmen.
2. Tryck på **Aktivera**.
3. Välj ett alternativ:
 - Tryck på  för att påbörja en styrbordsgir.
 - Tryck på  för att påbörja en babordsgir.

Autopiloten följer man överbord-mönstret och kursskärmen visar girens riktning ①.



TIPS: För att återgå till ett mönster efter att du ändrat kursen med rodret eller funktionsknapparna (sidan 3), tryck på funktionsknappen i mitten två gånger.

Avbryta ett styrmönster

Utför någon av följande åtgärder när ett styrmönster är aktiverat:

- Styr båten för hand med rodret (om autopiloten är utrustad med Shadow Drive).
- Använd funktionsknapparna för att justera kursen manuellt.
- Tryck på **STBY**.

GPS-styrmönster

⚠ VARNING

Du ansvarar själv för att båten framförs på ett säkert sätt. Aktivera bara ett GPS-mönster om du är säker på att vattnet är fritt från hinder.

Autopiloten kan styra båten längs en rutt som definieras i en GPS-enhet eller enligt förinställda mönster som bygger på en GPS-position (waypoint). För att kunna använda GPS-styrning måste det finnas en kompatibel GPS-enhet ansluten till autopiloten via NMEA 2000 eller NMEA 0183. Mer information om hur du ansluter en kompatibel GPS-enhet finns i installationsinstruktionerna för autopiloten.

GPS-styrmönstren utgår från en GPS-waypoint som du navigerar aktivt till med hjälp av en GPS-enhet. Denna waypoint kallas ”aktiv waypoint”.

Rutt till

Autopiloten styr båten enligt en rutt som angetts i plottern. GHC 10 måste vara ansluten till en plotter som är kompatibel med NMEA 2000 eller NMEA 0183 för kunna använda "rutt till".

Följa "rutt till"-mönstret

Innan "rutt till" kan användas måste du ange en rutt i plottern. Se användarhandboken som följer med plottern för information om hur en rutt anges.

Välj **Meny** > **GPS-styrning** > **Rutt till** på kursskärmen.



Autopiloten styr båten enligt rutten som angetts i plottern och kursskärmen visar avståndet till nästa gir ① samt hur mycket kursen avviker ②.



Varvmönster

Med varvmönstret styrs båten i en oavbruten cirkel runt den aktiva waypointen (sidan 8). Cirkelns storlek bestäms av avståndet från den aktiva waypointen när du aktiverar varvmönstret. Det finns inga inställningar.

Följa varvmönstret

1. Välj **Meny** > **GPS-styrning** > **Varv** > **Aktivera** på kursskärmen.
2. Välj ett alternativ:
 - Tryck på  för att påbörja en gir medurs.
 - Tryck på  för att påbörja en gir moturs.

Autopiloten styr båten i en oavbruten cirkel runt den aktiva waypointen och kursskärmen visar varvets riktning ①.





Klöverbladsmönster



Med klöverbladsmönstret styrs båten så att den gång på gång passerar förbi en aktiv waypoint. När du aktiverar klöverbladsmönstret styr autopiloten båten till den aktiva waypointen för att därefter påbörja klöverbladsmönstret.

Inställning av klöverbladsmönster

Det går att ställa in avståndet från waypointen där autopiloten girar båten för att köra tillbaka genom waypointen. Standardinställningen girar båten vid ett avstånd på 300 m (1000 ft.) från den aktiva waypointen.

1. Välj **Meny** > **GPS-styrning** > **Klöverblad** > **Längd** på kursskärmen.
2. Tryck på  eller  för att ställa in längden.
3. Välj **Klar**.

Följ klöverbladsmönstret

1. Välj **Meny** > **GPS-styrning** > **Klöverblad** > **Aktivera** på kursskärmen.
2. Välj ett alternativ:
 - Tryck på  för att påbörja en styrbordsgir.
 - Tryck på  för att påbörja en babordsgir.

Autopiloten styr båten i ett oavbrutet klöverbladsmönster genom den aktiva waypointen och kursskärmen visar klöverbladsgirens riktning och avstånd ①.





Sökmönster



Sökmönstret styr båten i allt större cirklar ut från den aktiva waypointen och formar ett spiralmönster. När du aktiverar sökmönstret styr autopiloten båten till den aktiva waypointen och styr sedan enligt mönstret.

Ställa in sökmönster

Det går att ställa in avståndet mellan varje cirkel i spiralen. Standardavståndet mellan cirkelarna är 20 m (50 ft.).

1. Välj **Meny** > **GPS-styrning** > **Sökning** > **Mellanrum** på kursskärmen.
2. Tryck på  eller  för att ställa in mellanrummet.
3. Välj **Klar**.

Följ sökmönstret

1. Välj **Meny** > **GPS-styrning** > **Sökning** > **Aktivera** på kursskärmen.
2. Välj ett alternativ:
 - Tryck på  för att påbörja en styrbordsgir.
 - Tryck på  för att påbörja en babordsgir.

Autopiloten följer sökmönstret runt den aktiva waypointen och kursskärmen visar mellanrummet mellan cirkklarna i sökmönstret ①.



Avbryta ett GPS-styrmönster

Utför någon av följande åtgärder när ett GPS-styrmönster är aktiverat:

- Styr båten för hand med roret (om autopiloten är utrustad med Shadow Drive).
- Använd funktionsknapparna för att justera kursen manuellt.
- Tryck på **STBY**.

Använda autopiloten på segelbåt

VARNING

När autopiloten är aktiverad styr den enbart rodet. Du och din besättning är fortsatt ansvariga för seglen när autopiloten är aktiverad.

Autopiloten kan förutom att hålla kursen även bibehålla en fast vindvinkel. Autopiloten kan även användas för att styra rodet under kryssning och gipping.

Kurshållning

Du kan aktivera autopilotens kurshållningsfunktion för att hålla den nuvarande kursen utan att styra rodet (sidan 2).

Aktivera kurshållning

På kursskämbilden väljer du **Aktivera**.

Autopiloten styr båten för att hålla den nuvarande kursen.

Ställa in kurs

Kursen kan ändras med funktionsknapparna på autopiloten när autopiloten är aktiverad. Autopiloten måste ställas in i viloläget för att kunna ändra kursen med rodet.

Ställa in kursen med autopiloten

Det går att ändra kurs med stegstyrningen på autopiloten.

OBS! Om autopiloten styr enligt en rutt (sidan 15) avaktiveras rутten om du ändrar kursen manuellt.

Välj ett alternativ:

- Tryck **<<15° <1°** eller **1> 15>>** för att styra båten i steg om 1°.
- Håll ned **<<15° <1°** eller **1> 15>>** för att styra båten i större steg. Stegstorleken visas på funktionsknappen.

Autopiloten styr båten och kursskärmen visar den faktiska kursen ① och den inställda kursen ②.



Ställa in stegstyrningens steg

- På kursskärmen väljer du **Meny > Stegirsstorlek**.
- Tryck på **↑** eller **↓** för att ställa in stegirsstorleken.
- Välj **Klar**.

Fast vindvinkel

Det går att ställa in autopiloten för att bibehålla en särskild bäring i förhållande till den aktuella vindvinkeln. Enheten måste vara ansluten till en vindsensor som är kompatibel med NMEA 2000 eller NMEA 0183 för att en vindvinkel eller en vindbaserad kryssning/gippingning ska kunna utföras.

Skärm för fast vindvinkel

I kursskärmen visas autopilotens status. När autopiloten inte är aktiverad, välj **Fast vindvinkel** för att aktivera fast vindvinkel.

Autopiloten styr kursskärmens förändringar för att inkludera ny information kopplad till vindvinkeln.



| | |
|---|------------------------------------|
| ① | Status för autopilot |
| ② | Kompass som visar aktuell kurs |
| ③ | Typ av vind: faktisk eller skenbar |

| | |
|---|---------------------------------------|
| ④ | Bäring i förhållande till vindvinkeln |
| ⑤ | Vindmätare: aktuell vindvinkel |

Aktivera Fast vindvinkel från Kurshållning

Med kurshållningen aktiverad väljer du **Meny > Fast vindvinkel**.

Autopiloten styr båten för att bibehålla samma kurs i förhållande till vindens riktning och kursskärmen visar vindmätaren.

Använda fast vindvinkel som stöd för att hissa och hala segel

1. Aktivera fast vindvinkel.
2. Använd funktionsknapparna för att ändra riktning för fast vindvinkel till 0°
Autopiloten styr båten direkt mot vinden, vilket är idealiskt för att hissa och hala segel.

Ändring av fast vindvinkel

Den fasta vindvinkeln kan ändras med funktionsknapparna på autopiloten när fast vindvinkel är aktiverad.

Ändra fast vindvinkel med autopiloten

Det går att ändra den fasta vindvinkeln med stegstyrningen på autopiloten.

Tryck **<<15° <1°** eller **1° >15°>>** för att ändra den fasta vindvinkeln i steg om 1°.

Håll ned **<<15° <1°** eller **1° >15°>>** för att ändra den fasta vindvinkeln i större steg. Stegstorleken visas på funktionsknappen och motsvarar stegstyrningens steg (sidan 12).

Kursindikatorn i vindskärmen visar den faktiska kursen ① och den inställda kursen ② samtidigt som autopiloten styr båten.



Kryssa och gippa

Det går att ställa in så att autopiloten utför en kryssning eller gippning när kurshållning eller fast vindvinkel är aktiverad.

Inställningar för kryssning och gippning

Inställningarna som styr hur autopiloten utför kryssning eller gippning ställs in under installationen. Men om autopiloten inte utför kryssning eller gippning på ett säkert och tillfredsställande sätt kan du ändra på följande inställningar:

- Kurshållningens kryssningsvinkel (sidan 17)
- Kryssnings-/gippningsfördröjning (sidan 17)
- Gippningsbegränsare (sidan 17)
- Typ av fast vindvinkel (sidan 18)
- Vindbegränsare (sidan 18)

Kryssning och gippning från kurshållningen

Innan du börjar kryssa eller gippa från kurshållningen måste kurshållningens kryssningsvinkel ställas in (sidan 17).

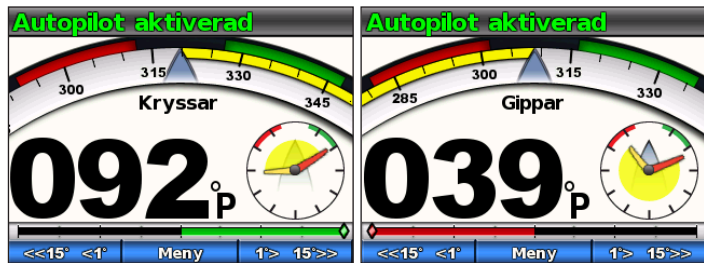
1. Aktivera kurshållningen (sidan 3).
2. Välj **Meny > Kryssa/gippa**.
3. Tryck på **<←** eller **→>** för att välja riktning.

Autopiloten styr båten genom en kryssning eller gippning och kursskärmen visar meddelandet "Kryssning" tills manövern avslutats.

Kryssning och gippling från den fasta vindvinkeln

1. Aktivera den fasta vindvinkeln (sidan 13).
2. Välj **Meny > Kryssa/gippa**.
3. Tryck på **Kryssa** eller **gippa**.

Autopiloten styr båten genom en kryssning eller gippling och skärmen för fast vindvinkel visar kompassen och vindmätarna med gula markeringar för kryssningens/gipplingens riktning och framsteg.



TIPS: Det går att påbörja kryssningen eller gipplingen direkt från skärmen för kurshållning eller fast vindvinkel.

Välj ett alternativ:

- Håll ned funktionsknapparna till vänster och i mitten i en sekund för att påbörja en kryssning eller gippling om babord.
- Håll ned funktionsknapparna till höger och i mitten i en sekund för att påbörja en kryssning eller gippling om styrbord.

Rutt till

⚠ VARNING

Garmin rekommenderar att "rutt till" endast används på motorbåtar. Om "rutt till" används vid segling kan en oväntad gippling uppkomma och riskera att skada segelbåten. Obevakade segel och riggar kan skadas eller orsaka skada på besättning eller passagerare vid en oväntad gippmanöver.

Autopiloten styr båten enligt en rutt som angetts i plottern. GHC 10 måste vara ansluten till en plotter som är kompatibel med NMEA 2000 eller NMEA 0183 för kunna använda "rutt till".

Använda rutt till

Innan "rutt till" kan användas måste du ange en rutt i plottern. Se användarhandboken som följer med plottern för information om hur en rutt anges.

På kursskärmen väljer du **Meny > Rutt till**.

Autopiloten styr båten enligt rutten som angetts i plottern och kursskärmen visar avståndet till nästa gir ① samt hur mycket kursen avviker ②.



Inställningar

Det går att anpassa systemet, fjärrkontrollen och användarinställningarna.

Systeminställningar

På kursskärmen väljer du **Meny > Inställning > System**.

- **Enheter** – anger måttenheter för visning av olika värden i GHC 10.
 - **Systemenheter** – enheter som används för alla mätningar som visas i GHC 10. Det går att välja **Brittiska** (mi., ft.), **Metrisk** (km, m), **Nautiska** (nm, ft.) och **Metrisk-nautiska** (nm, m).
 - **Roderförskjutning** – enhet som används för den hydrauliska styrcylinderns förskjutningsvolym, visas normalt på rodet. Det går att välja **Kubiktum (in³)** och **Kubikcentimeter (cc)**.
- **Kurs** – ställ in den referens som används vid beräkning av kursinformation.
 - **Magnetisk** – beräknar kursen baserat på den magnetiska nordpolen.
 - **Verklig** – beräknar kursen baserat på den geografiska nordpolen.
- **Variation** – ställer in missvisningen från den geografiska nordpolen. Variation kan bara användas när kursen är inställd på **Verklig**.
 - **Auto** – bestämmer automatiskt den ideala variationsinställningen.
 - **Användare** – användaren anger variationsinställningen.
- **Summer** – ställer in om enheten avger ljud när en knapp trycks ned eller när ett larm ljuder.
 - **Endast larm** – piper bara när ett larm ljuder.
 - **På (knappar & larm)** – piper när en knapp trycks ned och när ett larm ljuder.

- **Autostart** – enheten slås på automatiskt när NMEA 2000-nätverket slås på.
- **Enhetsspänning** – enheten visar en varning och avger ett larm när batteriet når ett viss spänning. Om du väljer På måste du ange vid vilken spänning som larmet ljuder och varningen visas.
- **Språk** – välj visningsspråk.
- **Driftläge** – ställ in enheten på normal drift eller demoläge.
- **Systeminformation** – visar ID-nummer för enheten och programvaruinformation för GHC och GHP.
- **Fabriksinställningar** – tryck Återställ för att återställa enheten till fabriksinställningarna.

Inställningar för GHC 10-fjärrkontrollen

Ansluta GHC 10-fjärrkontrollen

Innan GHC 10-fjärrkontrollen används måste den anslutas till GHC 10 och inställningarna konfigureras.

Du kan ansluta en GHC 10-fjärrkontroll (tillbehör) till en GHC 10.

1. På kursskärmen väljer du **Meny > Inställning > Fjärrkontroll**.
2. Tryck på **Sök fjärrkontroll** och håll sedan den vänstra och högra dubbelpilknappen nedtryckt på fjärrkontrollen. Autopiloten söker efter och parar ihop sig med GHC 10-fjärrkontrollen.

Konfigurera fjärrkontrollen GHC 10

1. På kursskärmen väljer du **Meny > Inställning > Fjärrkontroll**.
2. Välj ett alternativ:
 - **Knapp 1 åtgärd** – ställer in funktionen som utförs av den första knappen på fjärrkontrollen.
 - **Knapp 2 åtgärd** – ställer in funktionen som utförs av den andra knappen på fjärrkontrollen.
 - **Knapp 3 åtgärd** – ställer in funktionen som utförs av den tredje knappen på fjärrkontrollen.
 - **Koppla bort fjärrkontroll** – koppla bort fjärrkontrollen från enheten.

GHC 10 Användarinställningar

VARNING

Om du avaktiverar Shadow Drive i autopilotssystemet GHP 10 måste du försätta autopiloten i viloläge (**STBY**) för att kunna styra rodet manuellt. Var försiktig när du avaktiverar Shadow Drive.

Om du avaktiverar Shadow Drive på ett GHP 10V autopilotssystem, kopplas autopiloten ur helt om kursen ändras.

Trots att autopiloten konfigureras för din båt vid installationen kan du ändå behöva göra mindre justeringar beroende på förhållandena där båten används.

Välj **Meny > Inställning > Användarkonfiguration av autopilot**.

- **Shadow Drive™** – gör det möjligt för enheten att automatiskt växla till vänteläge när rodet styrs manuellt. Kurshållningen aktiveras därefter igen när du håller en stadig kurs i några sekunder.

OBS! Shadow Drive är endast tillgängligt på hydrauliska styrsystem.

- **Shadow Drive-känslighet** – Shadow Drive aktiveras när ett visst tryck läggs på rodet. Ändra inställningen om Shadow Drive aktiveras felaktigt eller inte aktiveras korrekt. Om autopiloten avaktiveras trots att rodet inte rubbas kan en sänkning av känsligheten hjälpa till att förhindra oönskad avaktivering. Om Shadow Drive inte avaktiverar autopiloten korrekt när du tar rodet kan det hjälpa att öka känsligheten.

OBS! Den här inställningen gäller inte autopilotssystemet GHP 10V.

- **Sjöstatusfiltrering** – ändra sjöstatusfiltreringen för att ställa in roderkänsligheten. Ställ in sjöstatusfiltreringen på 0 % vid normal drift. Öka sjöstatusfiltreringen i krabb sjö vid låga hastigheter för att minska roderaktiviteten och minska slitaget på autopilotssystemet.
- **Riktningkontroll** – aktivera enheten för att ställa färdriktningen framåt eller bakåt från kursskärmen när autopiloten är i viloläge. Se [sidan 4](#) för information om **hur** riktningkontrollen används.
- **Kurshållningens kryssningsvinkel** – (endast segelbåtar) ställ in den fasta vinkel där autopiloten utför en kryss- eller gippmanöver med aktiverad kurshållning. Välj en vinkel från 1° till 180°.
- **Kryssnings-/gippningsfördröjning** – (endast segelbåtar) autopiloten aktiverar en fördröjning av kryssnings-/gippningsstyningen efter att manövern initierats med fjärrkontrollen eller enheten. Fördröjningen räknar ned på kursskärmen och avger ett larm när autopiloten börjar kryssa eller gippa. Välj en fördröjning från 0 till 15 sekunder.
- **Gippningsbegränsare** – (endast segelbåtar) hindrar autopiloten från att utföra en gippning. Gippbegränsaren hindrar dig inte från att utföra en gipp för hand med rodet eller stegstyningen.

- **Typ av fast vindvinkel** – (endast segelbåtar) autopiloten styr mot skenbar vind eller faktisk vind när den fasta vindvinkeln är aktiverad. För både faktisk och skenbar vind beräknas vindriktningen med båtens bog som referens och betecknas med grader babord eller grader styrbord.
OBS! Alternativet att växla mellan fasta vindvinkeltyper är endast tillgängligt om din båt är utrustad med både en vindsensor och en vattenfartgivare.
 - Skenbar vindhastighet återspeglar det upplevda luftflödet på en båt.
Skenbar är det enda tillgängliga alternativet för fast vindvinkel om din båt är utrustad med en vindsensor och saknar vattenfartgivare.
 - Faktiska vinddata återspeglar det upplevda luftflödet med hänvisning till båtens hastighet. Välj **Faktisk** eller **Skenbar** om båten är utrustad med en vindsensor och en givare för fart genom vatten.
- **Vindbegränsare** – (endast segelbåtar) under en gippning bromsar vindbegränsaren girvinkeln när vindriktningen rör sig mot aktern. Om girvinkeln är för långsam, minska värdet för vindbegränsaren. Om girvinkeln är för snabb, öka värdet för vindbegränsaren.

Strömläge

Du kan aktivera strömläget för att hjälpa till med att minska roderaktiviteten.

Ändra strömläge

1. På kursskärmen väljer du **Meny > Inställningar > Användarkonfiguration av autopilot**.
2. Välj ett alternativ:
 - Välj **Strömläge > Ekonomi** för att aktivera ekonomiströmläget.
 - Välj **Strömläge > Normal** för att återgå till normal användning.

Anpassa strömläget

Du kan justera nivån på roderaktiviteten i ekonomiströmläget.

1. På kursskärmen väljer du **Meny > Inställningar > Användarkonfiguration av autopilot > Energisparande**.
2. Välj en procentandel och välj **Klar**.

En inställning av en högre procentandel minskar roderaktiviteten på bekostnad av kurshållningen. Ju högre procentandel du ställer in desto mer kommer därför din kurs att avvika innan autopiloten korrigerar den.

TIPS: Att öka procentandelen för energisparandet i krabb sjö vid låga hastigheter minskar roderaktiviteten och slitaget på autopilotssystemet.

Bilaga

Konfigurera autopiloten

MEDELANDE

Ändringar i autopilotens konfiguration påverkar dess beteende. Alla ändringar bör göras av en auktoriserad installatör. Felaktiga ändringar av autopilotens konfiguration kan göra den obrukbar.

Autopiloten konfigureras för din båt vid installationen och de grundläggande inställningarna behöver sällan ändras. Om autopiloten inte fungerar som den ska kontaktar du den som installerat den.

För avancerade autopilotinställningar, se installationsinstruktionerna som medföljer autopiloten.

Registrera din produkt

1. Gå till my.garmin.com.
2. Följ instruktionerna på skärmen.
3. Spara inköpskvittot, i original eller kopia, på ett säkert ställe.

Kontakta Garmins produktsupport

Kontakta Garmins produktsupport om du har frågor om den här produkten.

- Om du befinner dig i USA går du till www.garmin.com/support eller kontaktar Garmin USA per telefon på (913) 397.8200 eller (800) 800.1020.
- I Storbritannien kontaktar du Garmin (Europe) Ltd. via telefon på 0808 2380000.
- Om du befinner dig i Europa går du till www.garmin.com/support och klickar på **Contact Support** för information om support från ditt hemland.

Programlicensavtal

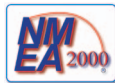
GENOM ATT ANVÄNDA GHP 10/10V/12 OCH GHC 10 ACCEPTERAR DU ATT FÖLJA VILLKOREN I FÖLJANDE PROGRAMLICENSAVTAL. DU BÖR LÄSA IGENOM DET HÄR AVTALET NOGGRANT.

Garmin Ltd. och dess dotterbolag ("Garmin") ger dig en begränsad licens för användning av den programvara som är inbäddad i enheten ("Programvaran") i binär körbar form för normal drift av produkten. Titeln, äganderätten och de immateriella rättigheterna i och för Programvaran tillhör Garmin och/eller dess tredjepartsleverantörer.

Du accepterar att Programvaran tillhör Garmin och/eller dess tredjepartsleverantörer och är skyddad enligt de upphovsrättslagar som gäller i USA samt enligt internationella upphovsrättsöverenskommelser. Du bekräftar vidare att strukturen på, organisationen av och koden för Programvaran, som inte källkoden tillhandahålls för, är värdefulla företagshemligheter som tillhör Garmin och/eller dess tredjepartsleverantörer och att källkoden för Programvaran är en värdefull affärshemlighet som tillhör Garmin och/eller dess tredjepartsleverantörer. Du intygar att du inte kommer att dekompilera, demontera, ändra eller bakåtkompilera Programvaran eller någon del av den på eller på något annat sätt göra om Programvaran eller någon del av den till läsbar form eller skapa något arbete som bygger på Programvaran. Du intygar också att du inte kommer att exportera eller återexportera Programvaran till något land i strid med de exportkontrollagar som gäller i USA eller de exportkontrollagar som gäller i något annat tillämpligt land.

Överensstämmelseförklaring (DoC)

Härmed intygar Garmin att den här produkten uppfyller de grundläggande kraven och andra tillämpliga föreskrifter i direktiv 1999/5/EG. Överensstämmelseförklaringen i sin helhet finns på www.garmin.com/compliance.



GHP 10/12 och GHC 10 är NMEA 2000®-certifierade.

Fel- och varningsmeddelanden

| Felmeddelande | Orsak | Autopilotåtgärd |
|--|---|---|
| Ingen givare för roderläge identifierad. | Autopiloten kan inte identifiera någon roderlägesenhet eller giltig roderposition. | <ul style="list-style-type: none"> Larmet ljuder i 5 sekunder Drivenheten är avaktiverad Autopiloten växlar till viloläge |
| Ogiltiga data för roderläge. | Autopiloten tappar giltiga data för roderläge. | <ul style="list-style-type: none"> Larmet ljuder i 5 sekunder Drivenheten är avaktiverad Autopiloten växlar till viloläge |
| Autopiloten får ingen navigeringsinformation. Autopiloten är i läget kurshållning. | Autopiloten får inte längre någon giltig navigeringsinformation när den utför "rutt till". Detta meddelande visas även om navigering stoppas på en plotter innan autopiloten avaktiveras. | <ul style="list-style-type: none"> Larmet ljuder i 5 sekunder Autopiloten växlar till läget kurshållning |
| Det finns ingen anslutning till autopiloten. | Anslutningen mellan GHC och CCU är avbruten. | Ej tillämpligt |
| Inga vinddata. | Autopiloten får inte längre giltiga vinddata. | <ul style="list-style-type: none"> Larmet ljuder i 5 sekunder Autopiloten växlar till läget kurshållning |
| Låg driftspänning för GHC. | Driftspänningen ligger under det värde som anges i menyn för lågspänningslarm. | Ej tillämpligt |
| Rodergivaren är inte kalibrerad. | Drivenhetens rodergivare har inte kalibrerats. Kalibrera rodret. | <ul style="list-style-type: none"> Larmet ljuder i 5 sekunder Drivenheten är avaktiverad Autopiloten växlar till viloläge |
| Roder nära gränsvärde. Centrera rodret. | Rodret ligger kvar nära gränsen (roderstopp) i mer än 5 sekunder. | <ul style="list-style-type: none"> Akustiskt larm Fortsätter i normal drift |
| "Rodret nära gränsen" blinkar i namnlistan. | Autopiloten har kört rodret nära gränsen (roderstopp). Autopiloten kan inte köra rodret längre i denna riktning. | Fortsätter i normal drift |
| Varning! En gippning har initierats. Vill du fortsätta? | Autopiloten har upptäckt att användaren har försökt att påbörja en gippning. | <ul style="list-style-type: none"> Akustiskt larm GHC10 ställer fråga till användaren. Välj Gippning för att påbörja gippningen och välj Avbryt för att avbryta gippningen. |

Index

A

- Ansluta
 - Extern fjärrkontroll 16
- Autopilotstyrning
 - Avbryta 8
 - GPS-mönsterstyrning 8
 - Mönsterstyrning 5
- Autostart 16

B

- Bilaga 19

C

- Cirklar 6

D

- Demoläge 16

E

- Ekonomi 18
- Extern fjärrkontroll 16
 - Ansluta 16
 - Konfigurera 17

F

- Fast vindvinkel 13
 - Aktivera 13
 - Justera 14
 - Skärm 13
- Felmeddelanden 20

- Felsökning 20
- Filtrera på sjöstatus 17

G

- Garmins produktsupport 19

I

- Inställningar 16
 - Egen 17
 - Extern fjärrkontroll 16
 - System 16

K

- Klöverblad 10
- Konfigurera
 - Extern fjärrkontroll 17
- Kryssa/gippa 14
 - Från den fasta vindvinkeln 15
 - Från kurshållningen 14
 - Inställningar 14
- Kurshållning
 - Motorbåt 3
 - Segelbåt 12. *See also* Fast vindvinkel
- Kursskärm 2. *See also* Skärm för fast vindvinkel

L

- Larm 16

M

- Man överbord 7

- Meddelanden
 - Fel/varning 20

N

- Nätverksdelning 1
- Nord
 - Magnetisk/verklig inställning 16
 - Variation 16

O

- Omloppsbana 9

P

- Produktsupport 19

R

- Riktningsskontroll 4
 - Använda 4
 - Inställningar 17
- Rutt till
 - Motorbåt 9
 - Segelbåt 15

S

- Segel, hissa och hala 13
- Shadow Drive-enhet 17
 - Känslighet 17
- Sicksack 5
- Skärm
 - Belysning 1
 - Färgläge 1
 - Justera 1

- Skärm för fast vindvinkel 13
- Slå på autopiloten 1
- Sök 10
- Spänningslarm 16
- Stänga av autopiloten 1
- Strömläge 18
- Support, produkt 19

V

- Varningar 16
- Varningsmeddelanden 20
- Vind
 - Faktisk 18
 - Typ av fast vindvinkel 18
 - Vindbegränsare 18

De senaste kostnadsfria programvaruuppdateringarna (exklusive kartdata) under hela livslängden för dina Garmin-produkter finns på Garmins webbplats på www.garmin.com.



© 2011 Garmin Ltd. eller dess dotterbolag

Garmin International, Inc.
1200 East 151st Street, Olathe, Kansas 66062, USA

Garmin (Europe) Ltd.
Liberty House, Hounsdown Business Park, Southampton, Hampshire, SO40 9LR Storbritannien

Garmin Corporation
No. 68, Zangshu 2nd Road, Xizhi Dist., New Taipei City, 221, Taiwan (R.O.C.)

www.garmin.com